



Școala Doctorală Interdisciplinară  
(SDI)

Domeniul de doctorat:  
Inginerie Mecanică  
Conducător doctorat:  
Prof.dr.ing. Csaba ANTONYA

## TEME (TEMATICĂ) PENTRU CONCURS

**TEMA 1:** *Simulații cu conducătorul în buclă pentru scenarii critice de testare ale autovehiculelor autonome*

**Conținut / Principalele aspecte abordate**

- Obținerea unui model de conducător cu ajutor simulărilor cu conducător în buclă
- Evaluarea scenariilor de conducere și propunerea unui algoritm pentru luarea deciziilor în scenarii critice pentru siguranță.
- Dezvoltarea algoritmilor de învățare pentru încorporarea acțiunii umane în procesul de luare a deciziilor

**Bibliografie recomandată:**

1. S. Thrun , W. Burghart , D. Fox: Probabilistic Robotics, MIT Press, 2005
2. R. Siegwart and I. Nourbakhsh: Autonomous Mobile Robots, MIT Press, 2011,
3. S. Liu, L. Li, J. Tang, S. Wu, J.L. Gaudiot: Creating Autonomous Vehicle Systems, Morgan & Claypool, 2018

**Precondiții:** activități anterioare în acest domeniu – disertație sau publicații științifice.

**TEMA 2:** *Modele dinamice ale autovehiculelor pentru simulatoare auto interactive*

**Conținut / Principalele aspecte abordate**

- Elaborarea unui model al robotului paralel al simulatorului de conducere
- Analizarea și compararea mișcărilor conducătorilor auto în simulatoare și vehicule
- Obținerea mișcărilor necesare pentru platforma de simulatoare de conducere
- Propunerea unor modele dinamice de vehicul pentru simulatorul de conducere

**Bibliografie recomandată:**

1. Kemeny, A., Chardonnet, J. R., & Colombet, F. (2020). Getting rid of cybersickness. Virtual Reality, Augmented Reality, and Simulators. Springer
2. Jazar, R. N. (2017). Vehicle dynamics: theory and application. Springer.
3. Abe, M. (2015). Vehicle handling dynamics: theory and application. Butterworth-Heinemann.
4. Blundell, M., & Harty, D. (2004). Multibody systems approach to vehicle dynamics. Elsevier.

**Precondiții:** activități anterioare în acest domeniu – disertație sau publicații științifice.

Conducător doctorat:

ANTONYA CSABA



Interdisciplinary Doctoral School  
(SDI)

Field of doctoral studies:  
Mechanical Engineering  
PhD supervisor:  
Prof. Csaba ANTONYA, Ph.D.

## TOPICS FOR THE ADMISSION TO DOCTORAL STUDIES

**TOPIC 1:** *Driver-in-the-loop simulation for safety-critical testing scenarios of autonomous vehicles*

**Content / Main aspects to be considered**

- Obtaining a driver model with Driver-in-the-loop simulations
- Evaluate driving scenarios and propose an algorithm for decision making in safety-critical scenarios.
- Develop learning algorithms for incorporating the human action into the decision-making process

**Recommended bibliography:**

1. S. Thrun , W. Burghart , D. Fox: Probabilistic Robotics, MIT Press, 2005
2. R. Siegwart and I. Nourbakhsh: Autonomous Mobile Robots, MIT Press, 2011,
3. S. Liu, L. Li, J. Tang, S. Wu, J.L. Gaudiot: Creating Autonomous Vehicle Systems, Morgan & Claypool, 2018

**Prerequisites:** previous activities in this domain – dissertation or scientific publication.

**TOPIC 2:** *Vehicle dynamic models for interactive driving simulators*

**Content / Main aspects to be considered**

- Develop a model of the parallel robot of the driving simulator
- Analyze and compare the motion of the drivers in simulators and vehicles
- Obtain the required movement for the motion platform
- Propose a dynamic vehicle model for the driving simulator

**Recommended bibliography:**

1. Kemeny, A., Chardonnet, J. R., & Colombe, F. (2020). Getting rid of cybersickness. Virtual Reality, Augmented Reality, and Simulators. Springer
2. Jazar, R. N. (2017). Vehicle dynamics: theory and application. Springer.
3. Abe, M. (2015). Vehicle handling dynamics: theory and application. Butterworth-Heinemann.
4. Blundell, M., & Harty, D. (2004). Multibody systems approach to vehicle dynamics. Elsevier.

**Prerequisites:** previous activities in this domain – dissertation or scientific publication.

PhD supervisor:

ANTONYA CSABA