





INFORMAȚII PERSONALE



Conf. dr. ing. Gigel Măceșanu

-  Săcele, Brașov
-  +40-268-418-836
-  gigel.macesanu@unitbv.ro
-  rovislab.com

Data nașterii [redacted] Naționalitatea Română

EXPERIENȚA PROFESIONALĂ

Scrieți datele (de la - până la)

2013 - Prezent

Cadru didactic titular - Departamentul de Automatică și Tehnologia Informației

Universitatea Transilvania din Brașov

- Desfășurarea de activități didactice, conform cu fișa disciplinelor predate

EDUCAȚIE ȘI FORMARE

Scrieți datele (de la - până la)

2004-2009

Studii de licență, Specializarea Automatică și Informatică Aplicată, Universitatea Transilvania din Brașov

2009-2011

Studii de masterat, Specializarea Automatică și Informatică Aplicată, Universitatea Transilvania din Brașov

2009-2012

Studii de doctorat, Domeniul: Ingineria Sistemelor, Universitatea Transilvania din Brașov

COMPETENȚE PERSONALE

Limba maternă

Limba română

Alte limbi străine cunoscute

	INTELEGERE		VORBIRE		SCRIERE
	Ascultare	Citire	Participare la conversație	Discurs oral	
Engleză	C1	C1	C1	C1	C1
Germană	A1	A1	A1	A1	A1

Niveluri: A1/2: Utilizator elementar - B1/2: Utilizator independent - C1/2: Utilizator experimentat
Cadrul european comun de referință pentru limbi străine

Competențe dobândite la locul de muncă

▪ Experiență de predare

Competențe informatice

▪ C++, Embedded C, Matlab, Python

INFORMATII SUPLIMENTARE

Publicații
Prezentări
Proiecte
Conferințe
Seminarii
Distincții
Afiliieri
Referințe

Reviste indexate ISI cu factor de impact:

- G. Macesanu, V. Comnac, F. Moldoveanu, S. Grigorescu „A Time-Delay Control Approach for a Stereo Vision Based Human-Machine Interaction System”, Journal of Intelligent and Robotic Systems, Vol. 76, No. 2, pp. 297-313, 2014, doi:10.1007/s10846-013-9994-4, <http://rd.springer.com/article/10.1007/s10846-013-9994-4>, ISSN: 0921-0296 (Impact factor 0.932)
- S. Grigorescu, G. Macesanu, T. Cocias, D. Puiu and F. Moldoveanu, „Robust Camera Pose and Scene Structure Analysis for Service Robotics,” Robotics and Autonomous Systems, Vol. 59, No. 11, pp. 899–909, 2011, doi = 10.1016/j.robot.2011.07.005, ISSN 0921-8890, [http:// www. sciencedirect.com/science/article/pii/ S0921889011001266](http://www.sciencedirect.com/science/article/pii/S0921889011001266) (Impact factor 1.583).

Reviste indexate BDI:

- S. Grigorescu, G. Macesanu, “Human–Robot Interaction through Robust Gaze Following”, Information Technology and Computational Physics. Advances in Intelligent Systems and Computing, vol. 462, pp. 165-178, 2017, ISBN: 978-3-319-44259-4
- G. Macesanu, S. Grigorescu, „Feedback Control Analysis of a Stereo Active Vision System,” Bulletin of the Transilvania University of Brasov, Vol. 8, No. 57, pp. 133–138, 2015, ISSN 2065-2119, <http://webbut.unitbv.ro/bulletin/Series%20/BULETIN%20/Macesanu%20G.pdf>
- S. Grigorescu, G. Macesanu, „Dynamic Road Structure Estimation,” Bulletin of the Transilvania University of Brasov, Vol. 8, No. 57, pp. 113–115, 2015, ISSN 2065-2119, <http://webbut.unitbv.ro/bulletin/Series%20/BULETIN%20/Grigorescu%20SM.pdf>
- G. Macesanu, S. Grigorescu, T. Cocias and F. Moldoveanu, „An Object Detection and 3D Reconstruction Approach for Real-time Scene Understanding,” Bulletin of the Transilvania University of Brasov, Vol. 4, No. 53, pp. 121–126, 2011, ISSN 2065-2119, <http://webbut.unitbv.ro/BU2011/Series%20/BULETIN%20%20PDF/Macesanu%20G.pdf>.
- T. Cocias, G. Macesanu and F. Moldoveanu, „On the Application of Voronoi Diagrams and Delaunay Triangulation to 3D Reconstruction,” Bulletin of the Transilvania University of Brasov, Vol. 4, No. 53, pp. 107–113, 2011, ISSN 2065-2119, <http://webbut.unitbv.ro/BU2011/Series%20/BULETIN%20%20PDF/Cocias%20TT.pdf>.
- G. Macesanu and F. Moldoveanu, „Computer Vision Based Mobile Robot Navigation in Un-known Environments,” Bulletin of the Transilvania University of Brasov, Vol. 3, No. 52, pp. 259–266, 2010, ISSN 2065-2119, [http://but.unitbv.ro/BU2010/Series%20/BULETIN%20%20PDF/Electrical%20Engineering,%20Electronics%20and%20Automatics/ Macesanu %20G.pdf](http://but.unitbv.ro/BU2010/Series%20/BULETIN%20%20PDF/Electrical%20Engineering,%20Electronics%20and%20Automatics/Macesanu%20G.pdf).

Conferințe internaționale cu volume indexate BDI:

- B. Trasnea, G. Macesanu, S. Grigorescu and Tiberiu-Teodor Cocias, “Smartphone based mass traffic sign recognition for real-time navigation maps enhancement”, Proc. of the 2017 Inter. Conf. on Optimization of Electrical and Electronic Equipment (OPTIM) & 2017 Intl Aegean Conf. on Electrical Machines and Power Electronics (ACEMP), Brasov, Romania, 25-27 May 2017, pp. 1138–1144, doi: 10.1109/OPTIM.2017.7975125, ISSN 1842-0133, <http://ieeexplore.ieee.org/stamp/stamp.jsp?tp=&arnumber=7975125&isnumber=7974934>.
- S. Grigorescu, G. Macesanu, „Human–Robot Interaction Through Robust Gaze Following”, Congress on Information Technology, Computational and Experimental Physics, Kraków, Poland, 18-20 Dec 2016, pp. 165-178. 10.1007/978-3-319-44260-0_10/978-3-319-44259-4
- G. Macesanu, S. Grigorescu, J. F. Ferreira, J. Dias and F. Moldoveanu, „Real Time Facial Features Tracking Using an Active Vision System,” Proc. of the 13th Inter. Conf. on Optimization of Electrical and Electronic Equipment, Brasov, Romania, 2012, pp. 1493–1498, doi: 10.1109/OPTIM.2012.6231866, ISSN 1842-0133, <http://ieeexplore.ieee.org/stamp/stamp.jsp?tp=&arnumber=6231866&isnumber=6231751>.
- S. Grigorescu, T. Cocias, G. Macesanu and F. Moldoveanu, „Stereo Vision-based 3D Camera Pose and Object Structure Estimation - An Application to Service Robotics,” Proc. of the Inter. Joint Conf. on Computer Vision, Imaging and Computer Graphics Theory and Applications, Rome, Italy, 2012, pp. 355–358, ISBN: 978-989-8565-03-7.

- G. Macesanu, S. Grigorescu and V. Comnac, „Time-delay Analysis of a Robotic Stereo Active Vision System,” Proc. of the 15th Inter. Conf. on System Theory, Control and Computing, Sinaia, Romania, 2011, pp. 1–6, ISBN: 9781457711732 <http://ieeexplore.ieee.org/stamp/stamp.jsp?tp=&arnumber=6085690&isnumber=6085648>.
- S. Grigorescu, G. Macesanu, T. Cocias and F. Moldoveanu, „On the Real-time Modelling of a Robotic Scene Perception and Estimation System,” Proc. of the 15th Inter. Conf. on System Theory, Control and Computing, Sinaia, Romania, 2011, pp. 273–276, ISSN: 2068-0465, <http://ieeexplore.ieee.org/stamp/stamp.jsp?tp=&arnumber=6085662&isnumber=6085648>.
- C. Suliman, C. Cruceru, G. Macesanu and F. Moldoveanu, „Person Tracking in Video Surveillance Systems Using Kalman Filtering,” Proc. of the 14th Inter. Conf. on System, Theory and Control, Sinaia, Romania, 2010, pp. 550–555, ISSN: 2068-0465.
- G. Macesanu, T. Cocias, C. Suliman and B. Tamauca, „Development of GTBoT, a High Performance and Modular Indoor Robot,” Proc. of the 2010 IEEE Inter. Conf. on Automation, Quality and Testing Robotics, Cluj-Napoca, Romania, 2010, pp. 343–348, doi: 10.1109/AQTR.2010.5520859, ISBN: 978-1-4244-6722-8, <http://ieeexplore.ieee.org/stamp/stamp.jsp?tp=&arnumber=5520859&isnumber=5520854>.

Carti:

- G. Macesanu, T.T. Cociaș and S.M. Grigorescu, „Sisteme încorporate: fundamentele utilizării sistemelor cu microcontrolere”, Transilvania University Press, 2019, ISBN 978-606-19-1168-4.
- S. Grigorescu, G. Macesanu, T. Cocias, “Sisteme de vedere artificială utilizând OpenCV3”, 2016, Ed. Universitatii Transilvania din Brasov, ISBN: 978-606-19-0742-7
- D. Floroian, G. Macesanu, „Programarea și utilizarea sistemelor cu microprocesoare”, 2014, Ed. Universitatii Transilvania din Brasov, ISBN: 978-606-19-0485-3
- G. Macesanu, S.M. Grigorescu, F. Moldoveanu, „Controlul sistemelor cu vedere activă în interacțiunea om-masină”, 2014, Ed. Universitatii Transilvania din Brasov, ISBN 978-606-19-0342-9.
- S. Grigorescu, G. Macesanu, T. Cocias, „Sisteme de vedere artificială”, îndrumar de laborator, 2013, Ed. Universitatii Transilvania din Brasov, ISBN 978-606-19-0240-8.

Conf. dr. ing. Gigel Macesanu

